

# Нестандартные (нетрадиционные) формы представления чисел

## Троичная система счисления

Позиционная система счисления с целочисленным основанием, равным 3. Существует в двух вариантах: несимметричная и симметричная.

В несимметричной троичной системе счисления чаще применяются цифры  $\{0,1,2\}$ , а в троичной симметричной системе счисления знаки  $\{-, 0, +\}$ ,  $\{-1, 0, +1\}$ ,  $\{\bar{1}, 0, 1\}$ ,  $\{\underline{1}, 0, 1\}$ ,  $\{i, 0, 1\}$ ,  $\{N, O, P\}$ ,  $\{Z, R\}$  и цифры  $\{2,0,1\}$ ,  $\{7,0,1\}$ . Троичные цифры можно обозначать любыми тремя знаками  $\{A, B, C\}$ , но при этом дополнительно нужно указать старшинство знаков, например,  $C > B, B > A$ .

При поразрядном сравнении троичная система счисления оказывается более ёмкой, чем двоичная система счисления.

При девяти разрядах двоичный код имеет ёмкость  $2^9 = 512$  чисел, а троичный код имеет ёмкость  $3^9 = 19683$  числа, то есть в  $3^9/2^9 = 38,4$  раза больше.

Позиционная целочисленная симметричная троичная система счисления была предложена итальянским математиком Фибоначчи (Леонардо Пизанский) (1170—1250) для решения «задачи о гирях».

Десятичная система	-9	-8	-7	-6	-5	-4	-3	-2	-1	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
Троичная несимметричная	-100	-22	-21	-20	-12	-11	-10	-2	-1	0	1	2	10	11	12	20	21	22	100
Троичная симметричная	$\bar{1}00$	$\bar{1}01$	$\bar{1}1\bar{1}$	$\bar{1}10$	$\bar{1}11$	$\bar{1}\bar{1}$	0	$\bar{1}1$	$\bar{1}$	0	1	$1\bar{1}$	10	11	$1\bar{1}\bar{1}$	$1\bar{1}0$	$1\bar{1}1$	$10\bar{1}$	100

В троичной симметричной системе счисления знак  $\bar{1}$  можно заменить знаком (не числом)  $i$  или  $2$ , а также использовать для троичной симметричной системы счисления знаки  $\{-1, 0, +1\}$  или знаки троичной несимметричной системы  $\{2,0,1\}$ .

### Свойства

Благодаря тому, что основание 3 нечётно, в троичной системе возможно симметричное относительно нуля расположение цифр:  $-1, 0, 1$ , с которым связано шесть ценных свойств:

- Естественность представления отрицательных чисел;
- Отсутствие проблемы округления: обнуление ненужных младших разрядов *округляет* — приближает число к ближайшему «грубому».
- Таблица умножения в этой системе примерно в четыре раза короче, чем в десятичной системе.
- Для изменения знака представляемого числа нужно изменить ненулевые цифры на симметричные.
- При суммировании большого количества чисел значение для переноса в следующий разряд растёт с увеличением количества слагаемых не линейно, а пропорционально квадратному корню числа слагаемых.
- По затратам количества знаков на представление чисел она равна троичной несимметричной системе.

## «Фибоначчиевые» системы счисления

(Использованы материалы из Википедии — свободной энциклопедии)

Существует обоснование (доказательство), что с помощью  $p$ -чисел Фибоначчи можно представить натуральное число  $N$  в виде:

$$N = a_{n-1} \varphi_p(n-1) + a_{n-2} \varphi_p(n-2) + \dots + a_0 \varphi_p(0),$$

где  $a_l \in \{0,1\}$  – двоичная цифра в  $l$ -м разряде кода;  $\varphi_p(l)$  – вес  $l$ -го разряда, вычисляемый по рекуррентной формуле

$$\varphi_p(n) = 0 \text{ при } n < 0;$$

$$\varphi_p(n) = 1 \text{ при } n = 0;$$

$$\varphi_p(n) = \varphi_p(n-1) + \varphi_p(n-p-1) \text{ при } n > 0, \quad l = 0, 1, 2, \dots, n-1.$$

### Коды золотой пропорции

Под "кодами золотой  $p$ -пропорции" понимается способ позиционного представления действительного числа, когда оно представляется в виде суммы степеней золотой  $p$ -пропорции  $\tau_p$  с двоичными коэффициентами  $\{0, 1\}$ .

Такой способ "двоичного" представления действительных чисел является "естественным" обобщением классического двоичного представления ( $p = 0$ ); при  $p = 1$  код золотой  $p$ -пропорции "вырождается" в "Гау-систему", предложенную в 1957 г. американским математиком Бергманом. Наконец, при  $p = \infty$  код золотой  $p$ -пропорции "вырождается" в евклидово представление числа.

<p><b>Коды золотой <math>p</math>-пропорции</b></p>	$A = \sum_i a_i \tau_p^i,$ <p><math>a_i \in \{0, 1\}</math> - двоичная цифра <math>i</math>-го разряда</p> $\tau_p^i = \tau_p^{i-1} + \tau_p^{i-p-1}$ <p><math>p = 0, 1, 2, 3, \dots</math></p>
<p><math>p = 0</math> двоичный код</p>	$A = \sum_i a_i 2^i,$
<p><math>p = 1</math> система счисления Бергмана (1957)</p>	$A = \sum_i a_i \tau^i$ $\tau^n = \tau^{n-1} + \tau^{n-2}$
<p><math>p = \infty</math> "унитарный" код ("Представление Евклида")</p>	$N = \underbrace{1 + 1 + \dots + 1}_N$

Для выполнения арифметических операций в кодах золотой  $p$ -пропорции была разработана соответствующая "золотая" арифметика, которая затем была реализована в виде устройств, представленных для патентования. Теория кодов золотой пропорции и "золотой" арифметики изложена в книге "Коды золотой пропорции" (М., 1984)

Наименование кодовой комбинации	Веса разрядов					Представляемое десятичное число
	5	3	2	1	1	
A <sub>0</sub>	0	0	0	0	0	0
A <sub>1</sub>	0	0	0	0	1	1
A <sub>2</sub>	0	0	0	1	0	1
A <sub>3</sub>	0	0	0	1	1	2
A <sub>4</sub>	0	0	1	0	0	2
A <sub>5</sub>	0	0	1	0	1	3
A <sub>6</sub>	0	0	1	1	0	3
A <sub>7</sub>	0	0	1	1	1	4
A <sub>8</sub>	0	1	0	0	0	3
...						
A <sub>17</sub>	1	0	0	0	1	6
A <sub>18</sub>	1	0	0	1	0	6
A <sub>19</sub>	1	0	0	1	1	7
...						
A <sub>28</sub>	1	1	1	0	0	10
A <sub>29</sub>	1	1	1	0	1	11
A <sub>30</sub>	1	1	1	1	0	11
A <sub>31</sub>	1	1	1	1	1	12

**Золотое сечение (золотая пропорция, деление в крайнем и среднем отношении, гармоническое деление)** — соотношение двух величин  $a$  и  $b$ ,  $b > a$ , когда справедливо  $b/a = (a+b)/b$ . Число, равное отношению  $b/a$ , обычно обозначается греческой буквой  $\varphi$ , реже — греческой буквой  $\tau$ . Из исходного равенства нетрудно получить, что число

$$\varphi = \frac{1 + \sqrt{5}}{2}$$

Обратное число

$$\frac{1}{\varphi} = \frac{-1 + \sqrt{5}}{2}$$

Отсюда следует, что

$$\frac{1}{\varphi} = \varphi - 1.$$

Число  $\varphi$  называется также **золотым числом**.

**Математические свойства.**

$\varphi$  — иррациональное алгебраическое число, положительное решение квадратного уравнения  $x^2 - x - 1 = 0$ , откуда, в частности, следуют соотношения:

$$\begin{aligned}\varphi^2 - \varphi &= 1, \\ \varphi \cdot (\varphi - 1) &= 1,\end{aligned}$$

$\varphi$  — представляется через тригонометрические функции:

$$\begin{aligned}\varphi &= 2 \cos \frac{\pi}{5} = 2 \cos 36^\circ. \\ \varphi &= 2 \sin(3\pi/10) = 2 \sin 54^\circ.\end{aligned}$$

$\varphi$  представляется в виде бесконечной цепочки квадратных корней:

$$\varphi = \sqrt{1 + \sqrt{1 + \sqrt{1 + \sqrt{1 + \dots}}}}$$

$\varphi$  представляется в виде бесконечной цепной дроби

$$\varphi = 1 + \frac{1}{1 + \frac{1}{1 + \frac{1}{1 + \dots}}},$$

подходящими дробями которой служат отношения последовательных чисел Фибоначчи  $\frac{F_{n+1}}{F_n}$ . Таким образом,

$$\varphi = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{F_{n+1}}{F_n}.$$

Существует обоснование (доказательство), что с помощью «золотого числа» можно представить действительное число  $A$  в виде:

$$A = a_{n-1} \varphi^{n-1} + a_{n-2} \varphi^{n-2} + \dots + a_0 \varphi^0 + a_{-1} \varphi^{-1} + a_{-2} \varphi^{-2} + \dots,$$

Такой способ представления действительных чисел впервые был предложен Джорджем Бергманом в 1957 году и назван им системой счисления с иррациональным основанием типа золотой пропорции.

## Система остаточных классов

(Использованы материалы из Википедии — свободной энциклопедии)

**Система остаточных классов (СОК)** (от англ. *Residue number system*, другое название **Модулярная арифметика**) — непозиционная система счисления. Представление числа в системе остаточных классов основано на понятии остатка от деления (вычета) и китайской теореме об остатках. СОК определяется набором взаимно простых *модулей* ( $m_1, m_2, \dots, m_n$ ), называемых базисом, с произведением  $M = m_1 * m_2 * \dots * m_n$  так, что каждому целому числу  $x$  из отрезка  $[0, M-1]$  ставится в соответствие набор остатков  $(x_1, x_2, \dots, x_n)$ , где

$$\begin{aligned}x_1 &\equiv x \pmod{m_1}; \\x_2 &\equiv x \pmod{m_2}; \\&\dots \\x_n &\equiv x \pmod{m_n}.\end{aligned}$$

При этом китайская теорема об остатках гарантирует однозначность представления для чисел из отрезка  $[0, M-1]$ .

### Преимущества СОК

В СОК арифметические операции (сложение, вычитание, умножение, деление) выполняются покомпонентно, если про результат известно, что он является целочисленным и также лежит в  $[0, M-1]$ .

Формула для сложения:  $(x_1, x_2, \dots, x_n) + (y_1, y_2, \dots, y_n) = (z_1, z_2, \dots, z_n)$ , где

$$\begin{aligned}z_1 &\equiv (x_1 + y_1) \pmod{m_1}; \\z_2 &\equiv (x_2 + y_2) \pmod{m_2}; \\&\dots \\z_n &\equiv (x_n + y_n) \pmod{m_n};\end{aligned}$$

Аналогично выполняются вычитание, умножение и деление.

### Недостатки СОК

- 1) Возможность представления только ограниченного количества чисел.
- 2) Отсутствие эффективных алгоритмов для сравнения чисел, представленных в СОК. Сравнение обычно осуществляется через перевод аргументов из СОК в смешанную систему счисления по основаниям  $(m_1, m_1 \cdot m_2, \dots, m_1 \cdot m_2 \cdot \dots \cdot m_{n-1})$ .
- 3) Медленные и требующие работы с большими числами реализации алгоритмов перевода из позиционной системы счисления в СОК и обратно.
- 4) Сложные алгоритмы деления (для случая, когда результат не является целым)
- 5) Трудность в обнаружении переполнения

СОК широко *используется* в микроэлектронике в специализированных устройствах ЦОС, где требуется:

- 1) контроль за ошибками, за счет введения дополнительных избыточных модулей
- 2) высокая скорость работы, которую обеспечивает параллельная реализация базовых арифметических операций
- 3) информационная безопасность

## Логарифмическая форма

$$A \equiv n^q \log_a M,$$

где  $n$  – основание (например, 2);  $q$  – порядок числа;  $a$  – основание представления мантиссы;  $M$  – мантисса.

Основное достоинство – просто и очень быстро (без ухищрений) выполняются операции умножения и деления. Применяется в специализированных ЭВМ.

## Трансформирующаяся запятая

Число  $A$  при вводе в ЭВМ подвергается преобразованию:

$$U = \frac{kA}{1 + |A|}, \quad 0 < k < 1$$

Тогда:

$$-k < U < k$$

Такая форма позволяет имитировать нормальную форму представления в ЭВМ, в которой принята естественная форма.

По данным литературы объем программ, определяющих этот режим работы сокращается примерно в 3 раза. (На скорости это не сказывается. Человеком воспринимается очень трудно).

## Инверсная запятая

Число  $A$  при вводе представляется:

$$U = [f_1(A)]^{f_2 A}, \quad \text{где}$$

$$f_1(A) = A, \quad f_2(A) = +1 \text{ при } |A| < 1;$$

$$f_1(A) = \frac{1}{A}, \quad f_2 = -1 \text{ при } |A| \geq 1$$

## Внимание!

Помимо кратко описанных выше существуют и другие системы счисления (позиционные и непозиционные), которые можно использовать в вычислительной технике.

Ограничимся упоминанием некоторых из них:

**Факториальная система счисления (смешанная).**

**Нега-позиционные системы счисления (позиционные с отрицательными основаниями).**

**Системы счисления с нецелочисленными и с комплексными основаниями.**

**Биномиальная система счисления.**

**Система счисления Штерна-Брока.**

...

